

PACK TYXIA 631

ES Pack para el control de parasol orientable,
toldo o estor de lamas



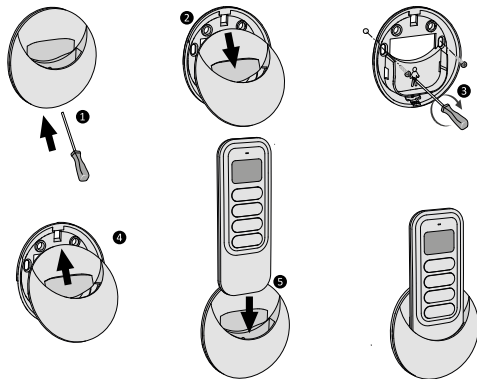
Índice

1/ Instalación del telemando.....	3
1.1 Fijado en la pared	3
1.2 Colocado en una superficie plana.....	3
2/ Instalación del receptor	4
2.1 Instrucciones de conexión de los bornes 1 2 3 4	6
2.2 Instrucciones de conexión de los bornes IN1 - COM - IN2	7
2.3 Conexión	8
3/ Asociación vía radio	9
3.1 Asociación de un receptor	9
3.2 Asociación de varios receptores o motores	12
4/ Configuración del receptor	13
5/ Aprendizaje de los tiempos de carrera de la persiana	15
5.1 Ajuste manual de los tiempos de carrera de la persiana	16
6/ Aprendizaje del tiempo de inclinación..	18
7/ Registrar las posiciones favoritas	19
8/ Utilización	20
9/ Ayuda	21
10/ Características técnicas.....	23

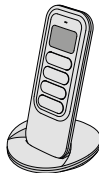
1/ Instalación del telemando

ES

1.1 Fijado en la pared



1.2 Colocado en una superficie plana



2/ Instalación del receptor

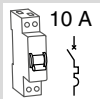
ES

Recomendaciones

- **ATENCIÓN**, los cables de control no están aislados de la red. Todo el material conectado debe tener el distintivo CE y cumplir con las exigencias de los dispositivos de baja tensión, así como con las recomendaciones de montaje. Posibilidad de alargar hasta 10 m los cables del control local (separar de 230 V).
- Los topes superior e inferior de la persiana se deben ajustar antes de la instalación del receptor.



Utilice una herramienta aislada eléctricamente para realizar las acciones en la tecla de configuración del receptor.



Cortacircuitos 10 A obligatorio.

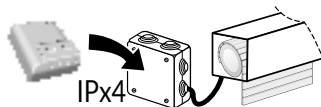
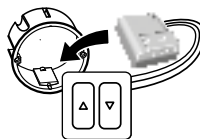
230V~



OFF

Corte la alimentación de la instalación.

Puede instalar el receptor para persiana motorizada en una caja de empotrar detrás de un interruptor o un pulsador de control, o en una caja estanca en el interior del tambor de la persiana motorizada, alejado de las piezas metálicas.



2/ Instalación del receptor

2.1 Instrucciones de conexión de los bornes 1 2 3 4

Ø 0,75 - 1,5 mm²

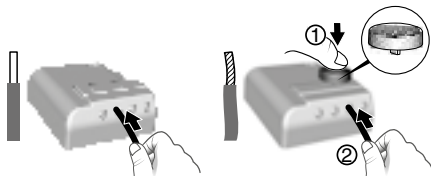
Pele los cables respetando la longitud indicada en el producto.

• Cables rígidos

Empuje el cable hasta el fondo del borne.

• Cables flexibles

Con ayuda de la herramienta suministrada o de un destornillador de 2,5 mm pulse el botón del borne y, después, introduzca el cable.



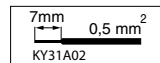
Recomendaciones de desmontaje

- Corte la alimentación.
- Utilice la herramienta suministrada o un destornillador de 2,5 mm para pulsar el botón del borne antes de retirar el cable.



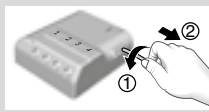
2.2 Instrucciones de conexión de los bornes IN1 - COM - IN2

Utilice los cables proporcionados. Empuje el cable hasta el fondo del borne.



No pelar los cables cuando estén conectados al producto a riesgo de dañar el conector interno.

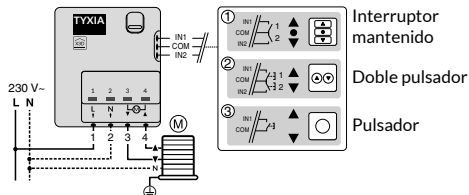
Recomendaciones de desmontaje
Gire y tire del cable.



2/ Instalación del receptor

2.3 Conexión

- Conecte los cables de control del motor a los bornes 3 y 4 (el cable de bajada del motor al borne 3 y el cable de subida al borne 4).
- Conecte el interruptor a los bornes IN1 - COM - IN2.
- Conecte la alimentación 230 V a los bornes 1 y 2.
- Restablezca la alimentación de la instalación para proceder a la asociación.



3/ Asociación vía radio

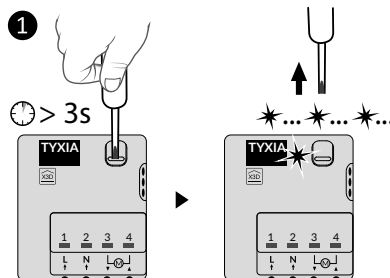
Este capítulo le permite asociar el telemando a un motor radio X3D o recepto para persianas enrollables X3D.

Puede asociar hasta 16 receptores (o motores).

3.1 Asociación de un receptor

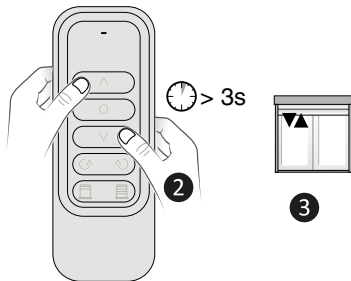
3.1.1 *Un solo receptor está conectado*

- 1 Pulsando durante 3 segundos su tecla hasta que el indicador luminoso parpadee.



3/ Asociación vía radio

- 2 En el telemando, pulse simultáneamente $\wedge$ y $\vee$ durante 3 segundos, hasta que el indicador luminoso parpadee. Suelte.
Una vez que se detecta el receptor, el indicador luminoso se enciende en verde brevemente.
- 3 Tras unos segundos, la persiana se acciona 2 veces para confirmar la asociación.
Le voyant du récepteur ne clignote plus.



Salida automática del modo asociación

3.1.2 Varios receptores están en espera de asociación

- 1 En el telemando, pulse simultáneamente $\wedge$ y $\vee$ durante 3 segundos, hasta que el indicador luminoso rojo se encienda. Suelte.
El telemando busca los diferentes receptores. Su indicador parpadea (flash) en rojo y luego brevemente en verde cuando se detecta un nuevo receptor.
- 2 Cuando el indicador luminoso parpadee lentamente en rojo, pulse tantas veces como sea necesario $\bigcirc$ para seleccionar el motor (receptor) por asociar.
La persiana correspondiente se acciona brevemente.
- 3 Una vez que se encuentre el receptor, pulse $\wedge$.
- 4 Tras unos segundos, la persiana se acciona 2 veces para confirmar la asociación.

Para salir del modo de asociación, pulse durante 3 segundos $\bigcirc$.

3/ Asociación vía radio

3.2 Asociación de varios receptores o motores

- 1 Ponga los receptores en espera de asociación.
- 2 En el telemando, pulse simultáneamente $\wedge$ y $\vee$ durante 3 segundos, hasta que el indicador luminoso parpadee. Suelte.
*El telemando busca los diferentes receptores o motores.
Su indicador luminoso parpadea (flash) en rojo y luego brevemente en verde cuando se detecta un nuevo receptor.*
- 3 Cuando el indicador luminoso parpadee lentamente en rojo, pulse simultáneamente durante 3 segundos $\wedge$ y $\vee$ hasta que el indicador luminoso rojo se encienda.
- 4 Las persianas se accionan brevemente para confirmar la asociación.

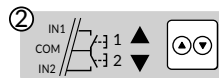
4/ Configuración del receptor

Configure el receptor en función del tipo de interruptor conectado.

Modo 1: Interruptor mantenido
Subida/Parada/Bajada



Modo 2 (por defecto):
Doble pulsador Subida/
Bajada
Subida + Bajada: Parada



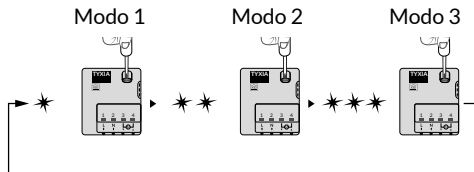
Modo 3: Pulsador
Subida/Parada/Bajada/
Parada



4/ Configuración del receptor

Para modificar la configuración del receptor

- 1 Pulse durante 6 segundos la tecla del receptor.
- 2 El indicador luminoso parpadea y, a continuación, se enciende de modo fijo. Suelte.
El número de parpadeos del indicador luminoso se corresponde al modo en curso.
- 3 Pulse brevemente la tecla del receptor para seleccionar el modo.

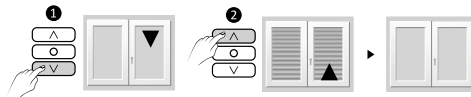


- 4 Valide el modo seleccionado pulsando durante 3 segundos la tecla hasta que el indicador luminoso se encienda.

5/ Aprendizaje de los tiempos de carrera de la persiana

Efectúe un ciclo completo de tope a tope:

- 1 Baje o suba por completo la persiana hasta el tope.
- 2 Realice una maniobra inversa hasta el tope opuesto.



! No interrumpir la carrera de la persiana.

Nota:

El aprendizaje de los tiempos de carrera de la persiana se ajusta automáticamente a cada ciclo completo de tope a tope.

5/ Aprendizaje de los tiempos de carrera de la persiana

ES

5.1 Ajuste manual de los tiempos de carrera de la persiana

El aprendizaje de los tiempos de carrera de la persiana se ajusta automáticamente a cada ciclo completo de tope a tope.

Si el motor tiene más de 4 hilos (fase/neutro/subida/bajada) o si la potencia del motor conectado es inferior a 45 W, es necesario realizar esta operación manualmente.

5.1.1 Ajuste del tiempo de carrera de la persiana

- Antes de efectuar este ajuste, suba completamente la persiana con el control con cable local, un mando a distancia o un TYDOM y pulse en Stop.

- Pulse brevemente la tecla 5 veces y luego pulse de nuevo la tecladura durante 6 segundos, el testigo fijo se enciende. Suelte.

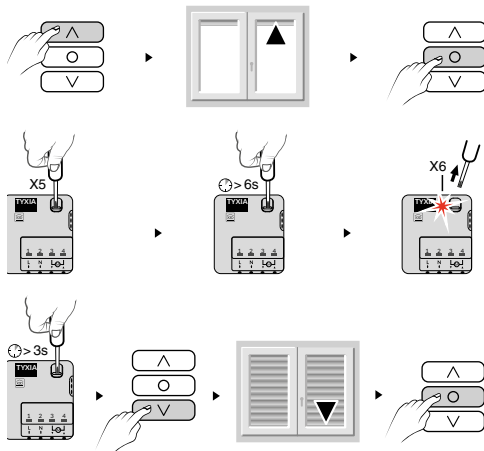
- El testigo parpadea 6 veces.

- Pulse durante 3 segundos la tecla del receptor para validar, el testigo se apaga.

- Gestione la bajada de la persiana con el control local, un mando a distancia o TYDOM.

- Pulse en Stop cuando la persiana esté cerrada.

- El tiempo de carrera se ha guardado.

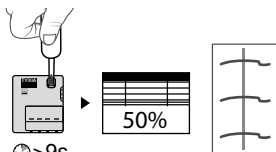


6/ Aprendizaje del tiempo de inclinación

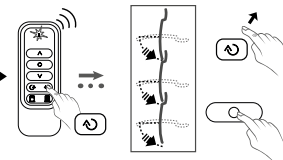
No efectuar esta operación, si el TYXIA 5731 controla un toldo.

- 1 Mantenga pulsada la tecla del receptor durante 9 segundos, el indicador luminoso se apaga. Suelte.

La persiana se posiciona a media altura



- 2 Mantenga la tecla de rotación pulsada (modo paso a paso) hasta la rotación completa de la persiana. Después pulse parada.



- 3 El tiempo de inclinación se ha registrado.

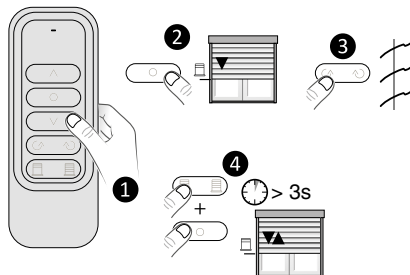
7/ Registrar las posiciones favoritas

Puede registrar hasta 2 posiciones favoritas:



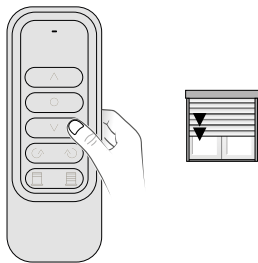
- 1 2 Coloque la persiana en la posición deseada (P. ej.:).
- 3 Pulse o para ajustar la orientación de las lamas.
- 4 Pulse durante 3 segundos + o + para registrar la posición.

El indicador luminoso se enciende en rojo y luego en verde si el receptor ha recibido correctamente la información. La persiana se acciona brevemente. Suelte.



8/ Utilización

- Pulse $\wedge$, $\bigcirc$ o $\vee$ para controlar la persiana enrollable.
El indicador luminoso se enciende en rojo y luego en verde si el receptor ha recibido correctamente la información.



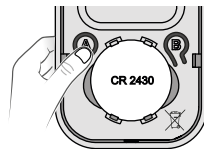
- Pulse $\curvearrowright$ o $\curvearrowleft$ para ajustar la orientación de las lamas.
- Pulse  para alcanzar la posición favorita 1 (si se ha registrado).
- Pulse  para alcanzar la posición favorita 2 (si se ha registrado).

9/ Ayuda

- El indicador rojo parpadea varias veces cada vez que se pulsa una tecla.
La pila está agotada.
Cambie la pila.



- **Eliminar una asociación**
 - Retire la parte delantera del telemando.
 - Pulse la tecla A.
El indicador luminoso rojo parpadea (flash).
 - Pulse sucesivamente $\bigcirc$ para accionar el motor (receptor) por eliminar.
 - Pulse la tecla $\vee$.
La persiana se acciona.
 - Pulse la tecla A para salir.



9/ Ayuda

● Eliminar todas las asociaciones

- Retire la parte delantera del telemando.
- Pulse la tecla A.
El indicador luminoso rojo parpadea (flash).
- Pulse simultáneamente durante 3 segundos las teclas ○ y ∨.
- Pulse la tecla A para salir.

● El receptor se bloquea en parada

Si detecta sobrecarga, el producto se bloquea en parada durante 30 segundos antes de autorizar una nueva puesta en marcha.

El indicador luminoso realiza parpadeos rápidos durante esta fase.

Póngase en contacto con nuestro Servicio de Atención al Cliente.

10/ Características técnicas

ES

Telemando TYXIA 1705

- Alimentación por pila de litio de 3V, CR2430
- Aislamiento clase III
- Frecuencia de emisión X3D:
868,7 MHz a 869,2 MHz
- Potencia radio máxima < 10 mW
- Receptor categoría II
- Alcance radio de 100 a 300 metros en campo libre, variable según los equipos asociados (el alcance se puede ver alterado en función de las condiciones de instalación y del entorno electromagnético).
- Fijación sobre soporte
- Dimensiones: 46 x 121 x 10,7 mm
- Índice de protección: IP 40
- Temperatura de funcionamiento: 0 a +55°C
- Temperatura de almacenamiento: -10 a +70°C.
- Instalación en un entorno con nivel de contaminación normal

10/ Características técnicas

Receptor TYXIA 5731

- Alimentación: 230 V~ 0,6 VA
- 2 salidas de contactos alimentados: 2 A
- Consumo en espera: 0,06 W
- Número de emisores asociados: 16 como máximo
- Temperatura de almacenamiento: -10 °C/+70 °C
- Temperatura de funcionamiento: -10 °C / +40 °C
- IP 40 (en caja de empotrar)
- Dimensiones: 41 x 36 x 14,5 mm
- Dispositivo de telemando radio X3D:
868,7 MHz a 869,2 MHz.
- Potencia radio máxima < 10 mW
- Receptor categoría II



www.deltadore.com

04/21



2704838 Rev.05